

Merksatz „Differentialrechnung“

10.2.2016

Grundlagen:

1. MWS Sei $f(x)$ stetig auf $[a,b]$ und diff. auf (a,b) : $\exists \xi \in (a,b): f'(\xi) = \frac{f(b)-f(a)}{b-a}$	Satz v. Rolle: $f(a) = f(b): \exists \xi \in (a,b): f'(\xi) = 0$
2. MWS Sei $f(x)$ stetig auf $[a,b]$ und diff. auf (a,b) : $\exists \xi \in (a,b): f'(\xi)(g(b) - g(a)) = g'(\xi)(f(b) - f(a))$	
Stetig diff. auf (a,b) : $[\exists f' \text{ auf } (a,b)] \wedge [f' \text{ stetig auf } (a,b)]$	
Stetig diff. auf $[a,b]$: $[\text{stetig diff. auf } (a,b)] \wedge [\exists f'(a_+), f'(b_-)]$	

Grundableitungen

$(x^n)' = nx^{n-1}$	$(\ln x)' = \frac{1}{x}$	$(\lg_a x)' = \frac{1}{x \ln a}$	$(e^x)' = e^x$	$(a^x)' = a^x \ln a$	$(f^{-1}(x))' = \frac{1}{f'(f^{-1}(x))}$
$(\sin x)' = \cos x$	$(\tan x)' = \frac{1}{\cos^2 x} = 1 + \tan^2 x$	$(\arcsin x)' = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$		$(\arctan x)' = \frac{1}{1+x^2}$	
$(\cos x)' = -\sin x$	$(\cot x)' = -\frac{1}{\sin^2 x} = -(1 + \cot^2 x)$	$(\arccos x)' = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$		$(\text{arccot } x)' = -\frac{1}{1+x^2}$	
$(\sinh x)' = \left(\frac{e^x - e^{-x}}{2}\right)' = \cosh x = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$			$(\cosh x)' = \left(\frac{e^x + e^{-x}}{2}\right)' = \sinh x = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$		
$(\tanh x)' = \left(\frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}\right)' = 1 - \tanh^2 x = \frac{1}{\cosh^2 x}$			$(\text{cotanh } x)' = \left(\frac{e^x + e^{-x}}{e^x - e^{-x}}\right)' = 1 - \text{cotanh}^2 x = \frac{1}{\sinh^2 x}$		
$(\text{arsinh } x)' = \frac{1}{\sqrt{x^2+1}}$	$(\text{arcosh } x)' = \frac{1}{\sqrt{x^2-1}} \ (x > 1)$	$(\text{artanh } x)' = \frac{1}{1-x^2} \ (x < 1)$	$(\text{arcoth } x)' = \frac{1}{1-x^2} \ (x > 1)$		

Ableitungsmethoden:

$(fg)' = f'g + fg'$	$(fgh)' = f'gh + fg'h + fgh'$	$\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{f'g - fg'}{g^2}$	$[f(g(x))]' = \frac{df}{dg} \frac{dg}{dx}$
$(f^g)' = \left(g' \ln f + \frac{f'g}{f}\right) f^g$; wegen Ansatz: $y = f^g \rightarrow \ln y = g \ln f \rightarrow \frac{\ln y}{dy} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{y} y' = g' \ln f + \frac{1}{f} f' g$			

Kurvendiskussion:

$y = f(x)$:	NST: $f(x_n) = 0$; E: $f'(x_e) = 0 \wedge [f''(x_e) \neq 0 \vee \text{erste an } x_e \text{ nicht verschwindende Ableitung ist gerade}]$ MIN: $f''(x_e) > 0 \vee [f''(x_e) = 0 \wedge \text{erste an } x_e \text{ nicht verschwindende Ableitung} > 0 \text{ ("Sattelpunkt")}]$ MAX: $f''(x_e) < 0 \vee [f''(x_e) = 0 \wedge \text{erste an } x_e \text{ nicht verschwindende Ableitung} < 0 \text{ ("Sattelpunkt")}]$ W: $f''(x_w) = 0 \wedge [f'''(x_w) \neq 0 \vee \text{erste an } x_w \text{ nicht verschwindende Ableitung ist ungerade.}]$ Konkav auf Intervall I: $f''(x) \geq 0$; strikt konkav: $f''(x) > 0$; konvex: $f''(x) \leq 0$; strikt konvex: $f''(x) < 0$; $\forall x \in I$.
$z = f(x, y)$:	E: Löse Gleichungssystem $z_x(x, y) = 0$; $z_y(x, y) = 0 \rightarrow$ prüfe ob $z_{xx}(x_e, y_e)z_{yy}(x_e, y_e) - z_{xy}(x_e, y_e)^2 > 0$ MIN: $z_{xx}(x_e, y_e) > 0$; MAX: $z_{xx}(x_e, y_e) < 0$

Sonstiges:

Nabla Operator:	$\vec{\nabla} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix}$	Gradient von $f(\vec{r})$:	$\text{grad } f(\vec{r}) = \vec{\nabla} f(\vec{r}) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f(\vec{r})}{\partial x} \\ \frac{\partial f(\vec{r})}{\partial y} \\ \frac{\partial f(\vec{r})}{\partial z} \end{pmatrix}$	Divergenz von $\vec{v}(\vec{r})$:	$\text{div} \begin{pmatrix} v_x(\vec{r}) \\ v_y(\vec{r}) \\ v_z(\vec{r}) \end{pmatrix} = \vec{\nabla} \cdot \begin{pmatrix} v_x(\vec{r}) \\ v_y(\vec{r}) \\ v_z(\vec{r}) \end{pmatrix} = \frac{\partial v_x(\vec{r})}{\partial x} + \frac{\partial v_y(\vec{r})}{\partial y} + \frac{\partial v_z(\vec{r})}{\partial z}$	
Rotation von $\vec{v}(\vec{r})$:	$\text{rot} \begin{pmatrix} v_x(\vec{r}) \\ v_y(\vec{r}) \\ v_z(\vec{r}) \end{pmatrix} = \vec{\nabla} \times \begin{pmatrix} v_x(\vec{r}) \\ v_y(\vec{r}) \\ v_z(\vec{r}) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial v_z(\vec{r})}{\partial y} - \frac{\partial v_y(\vec{r})}{\partial z} \\ \frac{\partial v_x(\vec{r})}{\partial z} - \frac{\partial v_z(\vec{r})}{\partial x} \\ \frac{\partial v_y(\vec{r})}{\partial x} - \frac{\partial v_x(\vec{r})}{\partial y} \end{pmatrix}$		Richtungsableitung Richtung \vec{e} :	$\frac{\partial f}{\partial \vec{e}}(\vec{r}) = \vec{\nabla} f(\vec{r}) \cdot \vec{e}$	Krümmung von $\vec{r}(t)$:	$\mathcal{K}(t) = \frac{ \vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t) }{ \vec{r}'(t) ^3}$
$\mathbf{y}=\mathbf{y}(\mathbf{x})$: \mathcal{K} , Radius:	$\mathcal{K} = \frac{y''}{(1+y'^2)^{\frac{3}{2}}}$; $\rho = \frac{1}{\mathcal{K}}$	$\mathbf{y}=\mathbf{y}(\mathbf{x})$: KK-Mittelpkt. KK-Gleichung:	$x_m = x - \frac{y'}{y''}(1+y'^2)$; $y_m = y + \frac{1}{y''}(1+y'^2)$; $(x - x_{mp})^2 + (y - y_{mp})^2 = \rho_p^2$			
$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$: Krümmung \mathcal{K}	$\mathcal{K}(t) = \frac{ x'(t)y''(t) - x''(t)y'(t) }{(x'(t)^2 + y'(t)^2)^{\frac{3}{2}}}$	Fehlerabschätzung $ \Delta f $ von $f(x, y, z)$	$ \Delta f = \left \frac{\partial f}{\partial x} \Delta x \right + \left \frac{\partial f}{\partial y} \Delta y \right + \left \frac{\partial f}{\partial z} \Delta z \right $			
Ableitungsformel Parameterintegral:	Sei $I(x) = \int_{a(x)}^{b(x)} f(x, y) dy$, dann ist $I'(x) = \int_{a(x)}^{b(x)} \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} dy + b'(x)f(x, b(x)) - a'(x)f(x, a(x))$					
Winkel ψ zwischen Leitstrahl und Tangente bei Polarkoordinatendarstellung $r=f(\varphi)$	$\psi = \arctan \frac{r}{r'}$					
Wronsky	$y_1(x)$ und $y_2(x)$ sind linear unabhängig, wenn $\exists x \in [a, b]: \det \begin{pmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{pmatrix} \neq 0$ („Fundamentalsystem“)					

Ableitung von Funktionen in Parameterdarstellung in \mathbb{R}^2 :

$y' = \frac{dy}{dt} \frac{dt}{dx} = \frac{dy}{dt} \frac{1}{\dot{x}} = \frac{\dot{y}}{\dot{x}}$	$y'' = \frac{dy'}{dt} \frac{dt}{dx} = \frac{dy'}{dt} \frac{1}{\dot{x}} = \frac{\dot{x}\ddot{y} - \dot{y}\ddot{x}}{\dot{x}^3}$
--	---

Differentialgleichungen (Grad: Höchste Potenz von $y^{(n)}$; Ordnung bzw. Rang: Höchste Ableitung n von $y^{(n)}$)

Homogene DG erster Ordnung mit trennbaren Variablen	$y' = f(x, y)$	Umformen zu $\frac{dy}{y} = f(x) dx \mid \int \rightarrow \ln y = \int f(x)$
Gleichgradige („homogene“) DG erster Ordnung	$y' = f\left(\frac{y}{x}\right)$	Ansatz: $z = \frac{y}{x} \rightarrow y = xz \rightarrow y' = x'z + z'x = z + \frac{dz}{dx}x$
Homogene DG zweiter Ordnung, die sich auf homogene DG erster Ordnung zurückführen lässt	$y'' = f(x)$	Zweimaliges Integrieren
	$y'' = f(x, y')$ $y'' = f(y)$ $y'' = f(y, y')$	Ansatz: $y' = p \rightarrow y'' = \frac{dp}{dx} = \frac{dp}{dy} \frac{dy}{dx} = \frac{dp}{dy} p$
	$y'' = f(y')$	Ansatz: $y' = p \rightarrow y'' = \frac{dp}{dx}$
Inhomogene DG erster Ordnung mit konstantem Koeffizienten \rightarrow Prama I, 5.1	$y' = ay + s(x)$	$y(x) = Ce^{ax} + \int_{u=0}^x e^{a(x-u)} s(u) du$
Inhomogene DG erster Ordnung mit variablem Koeffizienten \rightarrow Prama I, 5.2	$y' = a(x)y + s(x)$	$y(x) = Ce^{\Lambda(x)} + \int_{u=0}^x e^{\Lambda(x)-\Lambda(u)} s(u) du$ $\Lambda(x) = \int_{\tau=0}^x a(\tau) d\tau; \Lambda(x) - \Lambda(u) = \int_{\tau=u}^x a(\tau) d\tau$
Inhomogene DG erster Ordnung mit variablem Koeffizienten \rightarrow „Variation der Konstanten“	$y' + a(x)y = s(x)$	Ermittle $y_h(x, C) \rightarrow$ Ansatz $y_p(x, c(x))$ Ableitungen in DG einsetzen \rightarrow $c'(x)$ bestimmen $\mid \int \rightarrow c(x) \rightarrow y = y_h + y_p(x, c(x))$
Inhomogene DG zweiter Ordnung mit variablen Koeffizienten: \rightarrow „Variation der Konstanten“	$y'' + a(x)y' + b(x)y = s(x)$	Ermittle $y_{h1}(x), y_{h2}(x) \rightarrow y_h = c_1 y_{h1}(x) + c_2 y_{h2}(x)$ Ansatz: $y_p(x) = c_1(x) y_{h1}(x) + c_2(x) y_{h2}(x) \rightarrow$ GLS: $y_{h1}(x) c_1'(x) + y_{h2}(x) c_2'(x) = 0$ $y_{h1}(x) c_1'(x) + y_{h2}(x) c_2'(x) = s(x) \rightarrow$ $c_i'(x)$ bestimmen $\mid \int \rightarrow c_i(x) \rightarrow y = y_h + y_p(x, c_i(x))$
Lineare DG höherer Ordnung mit konstanten Koeffizienten:	$y'' + a_1 y' + a_2 y = 0$	Char. Gleichung („CG“) $\lambda^2 + a_1 \lambda + a_2 = 0 \rightarrow \lambda_1, \lambda_2 \dots \lambda_n$
	F1: $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} \wedge \lambda_1 \neq \lambda_2$	$y_h = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{\lambda_2 x} + \dots$
	F2: $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} \wedge \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda$	$y_h = (C_1 + C_2 x) e^{\lambda x} + \dots$
Homogene Lösung	F3: $\lambda_1 = \alpha + i\beta; \lambda_2 = \alpha - i\beta$	$y_h = e^{\alpha x} (C_1 \sin \beta x + C_2 \cos \beta x) + \dots$
Inhomogene lineare DG höherer Ordnung mit konstanten Koeffizienten und speziellen Störfunktionen	$y'' + a_1 y' + a_2 y = s(x)$	Ansatz y_p (s.u.), ableiten, in DG einsetzen, Koeffizientenvergleich
	F1: $s(x) = \text{Polynom Grad } n$	$y_p = b_0 + b_1 x + b_2 x^2 + \dots + b_n x^n$
	F2: $s(x) = a e^{mx}$	- m ist keine Wurzel der CG: $y_p = b e^{mx}$ - m ist einfache Wurzel der CG: $y_p = b x e^{mx}$ - m ist doppelte Wurzel der CG: $y_p = b x^2 e^{mx}$
	F3: $s(x) = a \sin \omega x + b \cos \omega x$	- $\sin \omega x$ und $\cos \omega x$ nicht in y_h : $y_p = A \sin \omega x + B \cos \omega x$ - $\sin \omega x$ oder $\cos \omega x$ Teil von y_h : $y_p = Ax \sin \omega x + Bx \cos \omega x$
Inhomogene Lösung:	F4: Kombination aus F1, F2 und F3 (additiv oder multiplikativ)	Additive oder multiplikative Kombination aus den entsprechenden Ansätzen für y_p
Spezialansatz für inhomogene lineare DG erster Ordnung mit variablem Koeffizienten und Störfunktion der Form xy^n	$y' + a(x)y = xy^n$	$z = y^{1-n} \rightarrow$ berechne $y(z) \rightarrow y' = \frac{dy}{dz} z' \rightarrow$ DG $z' + a(x)z = x \rightarrow$ lösen in z
Exakte, nicht separable DG erster Ordnung	$p(x, y) + q(x, y)y' = 0 \rightarrow$ $p(x, y) dx + q(x, y) dy = 0$ wobei $\frac{\partial p}{\partial y} = \frac{\partial q}{\partial x}$	Prüfe: $\frac{\partial p}{\partial y} \stackrel{?}{=} \frac{\partial q}{\partial x} \rightarrow$ wenn nein: finde int. Faktor $a(x, y) \rightarrow$ $\phi(x, y) = \int p(x, y) dx + C(y) = \int q(x, y) dy + D(x) \rightarrow$ \rightarrow bestimme $C(y)$ und $D(x) \rightarrow$ löse $\phi(x, y)$ nach y auf.
Ermittlung des integrierenden Faktors	$\frac{\partial p}{\partial y} = p'(x) \wedge \frac{\partial q}{\partial x} = q'(x)$, oder	z. B. x: Löse DG $\frac{\partial}{\partial y} [p(x, y)a(x)] = \frac{\partial}{\partial x} [q(x, y)a(x)]$ nach a mittels Separation der Variablen auflösen nach a und β mit KV für alle $x^n y^n$
	$\frac{\partial p}{\partial y} = p'(y) \wedge \frac{\partial q}{\partial x} = q'(y)$	
	$\frac{\partial p}{\partial y} = p'(x, y) \vee \frac{\partial q}{\partial x} = q'(x, y)$ und p und q sind Polynome.	
Schwingende Feder mit Dämpfung	$F = F_{grav} - F_{dämpf} - F_{Feder}$ $ma = mg - rv - ku$	$m\ddot{u} = mg - r\dot{u} - ku \mid \ddot{u} + \frac{r}{m}\dot{u} + \frac{k}{m}u = g$ $\ddot{u} = g - \frac{r}{m}\dot{u} - \frac{k}{m}u \mid \ddot{u} + 2\rho\dot{u} + \omega_0^2 u = g \quad \rho = \frac{r}{2m}; \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$