

Merkzettel „Integralrechnung“ III

26.11.2021

Grundlagen:

1. HS:	Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig. Dann ist $F(x) = \int_a^x f(\xi) d\xi$ auf $[a, b]$ stetig differenzierbar, und es gilt: $F'(x) = \frac{d}{dx} \int_a^x f(\xi) d\xi = f(x)$
2. HS:	Sei $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, und F sei eine Stammfunktion von f . Dann gilt für $a, b \in I$: $\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a) = F(x) \Big _a^b$
1. MWS:	Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig. Dann $\exists \xi \in [a, b]$: $\int_a^b f(x) dx = f(\xi) (b - a)$
2. MWS:	Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und $\omega: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ integrierbar, und $\omega(x) \geq 0, x \in [a, b], \int_a^b \omega(x) dx > 0$. Dann $\exists \xi \in [a, b]$: $\int_a^b f(x) \omega(x) dx = f(\xi) \int_a^b \omega(x) dx$

Grundintegrale:

$\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C$	$\int \frac{1}{x} dx = \ln x + C$	$\int e^x dx = e^x + C$	$\int a^x dx = \frac{a^x}{\ln a} + C$	$\int \frac{1}{\sqrt{x^2+1}} dx = \operatorname{arsinh} x + C = \ln(x + \sqrt{x^2+1}) + C$
$\int \sin x dx = -\cos x + C$	$\int \cos x dx = \sin x + C$	$\int \frac{1}{\cos^2 x} dx = \tan x + C$	$\int \frac{1}{\sin^2 x} dx = -\cot x + C$	
$\int \sinh x dx = \cosh x + C$	$\int \cosh x dx = \sinh x + C$	$\int \frac{1}{\cosh^2 x} dx = \tanh x + C$	$\int \frac{1}{\sinh^2 x} dx = -\operatorname{coth} x + C$	
$\int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = \arcsin x + C (x < 1)$	$\int \frac{1}{1+x^2} dx = \arctan x + C$	$\int \frac{1}{\sqrt{x^2-1}} dx = \operatorname{arcosh} x + C = \ln x + \sqrt{x^2-1} + C (x > 1)$		
$\int \frac{1}{1-x^2} dx = \operatorname{artanh} x + C = \frac{1}{2} \ln \frac{1+x}{1-x} + C (x < 1)$	$\int \frac{1}{1-x^2} dx = \operatorname{arctanh} x + C = \frac{1}{2} \ln \frac{x+1}{x-1} + C (x > 1)$			
Wichtige Integrale:	$\int \ln(ax) dx = x \ln(ax) - x + C$	$\int \sin^2(x) dx = \frac{1}{2}(x - \sin(x) \cos(x)) + C$	$\int \cos^2(x) dx = \frac{1}{2}(x + \sin(x) \cos(x)) + C$	
$\int \frac{x}{(a^2+x^2)^{3/2}} dx = -\frac{1}{\sqrt{a^2+x^2}}$	$\int \frac{1}{(a^2+x^2)^{3/2}} dx = \frac{x}{a^2 \sqrt{a^2+x^2}}$	$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-ax^2} dx = \sqrt{\frac{\pi}{a}}$	$\int_0^{\infty} t^{\underline{z}-1} e^{-t} dt = \Gamma(\underline{z}); \operatorname{Re}(\underline{z}) > 0$	$\int x dx = \frac{ x x}{2}$
$\int_0^{\infty} \rho^\alpha e^{-\beta\rho} d\rho = \frac{\alpha!}{\beta^{\alpha+1}}; \alpha \in \mathbb{N}_0, \beta \in \mathbb{R}^+$	$\int f(x) e^{-af(x)} dx = -\frac{\partial}{\partial a} \int e^{-af(x)} dx$	$\int_{-\infty}^{\infty} x e^{-a(x-x_0)^2} dx = x_0 \sqrt{\frac{\pi}{a}}$	$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-i\omega t}}{\omega^2+a^2} d\omega = \frac{\pi}{a} e^{-a t }$	
$\int \ln(y(x)) dx = \ln(y(x))$ weil $\frac{d}{dx} \ln(y(x)) = \frac{y'(x)}{y(x)}$				
$\mathcal{P} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(\omega')}{\omega' - \omega} d\omega' = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R \frac{f(\omega') - f(\omega)}{\omega' - \omega} d\omega'$	$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\alpha + i\varepsilon} = \mathcal{P} \frac{1}{\alpha} - i\pi \delta(\alpha) \Rightarrow \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{y(\omega')}{\alpha + i\varepsilon} d\omega' = \int_{-\infty}^{\infty} \left(\mathcal{P} \frac{y(\omega')}{\alpha} - i\pi y(\omega') \delta(\alpha) \right) d\omega'$			

Cauchyscher Hauptwert (Principal Value)

Sei $a < c < b$ und habe $f(x)$ bei $x=c$ eine Polstelle, dann ist der Cauchysche Hauptwert $\mathcal{P} \int_a^b f(x) dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left(\int_a^{c-\varepsilon} f(x) dx + \int_{c+\varepsilon}^b f(x) dx \right)$
--

Integrationsmethoden

a) $\int f'g = fg - \int fg'$	b) $\int f^n f' dx \dots u = f$	c) $\int \frac{f'(x)}{f(x)} dx \dots u = f(x)$	d) $\int R(ax+b) dx \dots u = ax+b$	e) $\int R(e^{ax}) dx \dots u = e^{ax}$
f) $\int R\left(x, \sqrt{\frac{ax+b}{cx+d}}\right) \dots u = \sqrt{\frac{ax+b}{cx+d}}$	g) $\int R(\sin x, \cos x, \tan x, \cot x) \dots \sin x = \frac{2u}{1+u^2}; \cos x = \frac{1-u^2}{1+u^2}; \tan \frac{x}{2} = u; dx = \frac{2}{1+u^2}$			
h) $\int R(x, \sqrt{a^2+x^2}) dx \dots x = a \sinh u$	i) $\int R(x, \sqrt{x^2-a^2}) dx \dots x = a \cosh u$	j) $\int R(x, \sqrt{a^2-x^2}) dx \dots x = a \sin u \vee x = a \cos u \rightarrow g)$		
k) $\int R(x, \sqrt{a^2+b^2x^2}) dx \dots x = \frac{a}{b} \tan u$	l) $\int R(x, \sqrt{ax^2+bx+c}) dx \dots$ quadratische Erweiterung \rightarrow h), i) oder j)			
m) $\int p(x) e^{ax} dx \rightarrow$ a) mit $f' = e^{ax}; g = p(x)$	n) $\int p(x) \sin(ax) dx \rightarrow$ a) mit $f' = \sin(ax); g = p(x)$	o) wie n) mit $\cos(ax)$		
p) $\int \frac{1}{\cos^m x} dx = \frac{\sin x}{(m-1)\cos^{m-1} x} + \frac{m-2}{m-1} \int \frac{1}{\cos^{m-2} x} dx$	q) $\int \sin^m x dx = -\frac{\cos x \sin^{m-1} x}{m} + \frac{m-1}{m} \int \sin^{m-2} x dx$			
r) $\int f^{-1}(x) dx = x f^{-1}(x) - F(f^{-1}(x)) + C$; mit $F(x) = \int f(x) dx$	s) $\int f(g(x)) g'(x) dx \dots u = g(x)$	t) $\int \frac{1}{(a^2+x^2)^{3/2}} dx \dots x = a \tan s$		
u) $\int \frac{1}{\cos x} dx = \int \frac{1}{\cos x} \left(\frac{\tan x + \frac{1}{\cos x}}{\tan x + \frac{1}{\cos x}} \right) dx \dots s = \tan x + \frac{1}{\cos x}$	v) $\int \frac{1}{\sin x} dx = \int \frac{1}{\sin x} \left(\frac{\cot x + \frac{1}{\sin x}}{\cot x + \frac{1}{\sin x}} \right) dx \dots s = \cot x + \frac{1}{\sin x}$			
w) $\int \frac{1}{(a^2-b^2x^2)^{3/2}} dx \dots x = \frac{a}{b} \sin s$	x) $\int f(x) e^{af(x)} dx = \frac{\partial}{\partial a} \int e^{af(x)} dx$	y) $\int \frac{x}{(x^2+a^2)^{5/2}} dx \dots x = a \tan s$		

Partielle Integration

$\ln \mathbb{R}^1: \int f'g dx = fg - \int fg' dx$	$\ln \mathbb{R}^2: \int_{(x,y) \in G} (\nabla \cdot \vec{f}) g d(x,y) = \int_{\partial G} \vec{f} g \cdot d\vec{n} + \int_{(x,y) \in G} \vec{f} \cdot (\nabla g) d(x,y)$
$\ln \mathbb{R}^3: \int_{(x,y) \in G} (\nabla \cdot \vec{f}) g dV = \int_{\partial G} \vec{f} g \cdot d\vec{A} + \int_{(x,y) \in G} \vec{f} \cdot (\nabla g) dV$	

Koordinatentransformation:

Jacobi: $\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(u,v,w)} = \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial x}{\partial w} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial w} \\ \frac{\partial z}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial w} \end{pmatrix}$	Polar: $\begin{pmatrix} x = r \cos \varphi \\ y = r \sin \varphi \end{pmatrix}$; $\det \left(\frac{\partial(x,y)}{\partial(r,\varphi)} \right) = r$	Zylinder: $\begin{pmatrix} x = r \cos \varphi \\ y = r \sin \varphi \\ z = z \end{pmatrix}$; $\det \left(\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(r,\varphi,z)} \right) = r$
	Kugel: $\begin{pmatrix} x = r \sin \vartheta \cos \varphi \\ y = r \sin \vartheta \sin \varphi \\ z = r \cos \vartheta \end{pmatrix}$; $\det \left(\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(\vartheta,\varphi,r)} \right) = r^2 \sin \vartheta$	Ellipse \rightarrow polar: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ $\begin{matrix} x = as; dx = a ds \\ y = bt; dy = b dt \end{matrix}$

Kurvenlängen und Kurvenintegrale:

Kurvenlänge von $\vec{r}(t)$: $s = \int_{t_a}^{t_b} \dot{\vec{r}}(t) dt = \int_{t_a}^{t_b} \sqrt{\dot{x}(t)^2 + \dot{y}(t)^2 + \dot{z}(t)^2} dt$	Kurvenl. von $y=y(x)$: $s = \int_a^b \sqrt{1 + y'^2} dx$	Kurvenl. v. $r=r(\varphi)$: $s = \int_{\varphi_a}^{\varphi_b} \sqrt{r^2 + \left(\frac{dr}{d\varphi}\right)^2} d\varphi$
Maßtensor der Fläche $\vec{r}(u,v)$: $M(u,v) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \cdot \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} & \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \cdot \frac{\partial \vec{r}}{\partial v} & \frac{\partial \vec{r}}{\partial v} \cdot \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} & \frac{\partial \vec{r}}{\partial v} \cdot \frac{\partial \vec{r}}{\partial v} \end{pmatrix}$	Länge einer Flächenkurve $s = \int_{t_a}^{t_b} \sqrt{\vec{w}'(t)^T M(\vec{w}(t)) \vec{w}'(t)} dt$	Linienelement in Polarkoordinaten: $dr = r d\varphi$
Kurvenintegral des Skalarfeldes $\rho(\vec{r})$ entlang d. Kurve $C = \{\vec{r}(t); a \leq t \leq b\}$: $\int_C \rho ds = \int_a^b \rho(\vec{r}(t)) \dot{\vec{r}}(t) dt$	Kurvenintegral des Vektorfeldes $\vec{a}(\vec{r})$ entl. d. Kurve C: $\int_C \vec{a}(\vec{r}) d\vec{r} = \int_a^b \vec{a}(\vec{r}(t)) \cdot \dot{\vec{r}}(t) dt$	Notw. Bed. in \mathbb{R}^2 : $\frac{\partial a_y}{\partial x} = \frac{\partial a_x}{\partial y}$
Kurvenintegral Gradientenfeld: Wenn $\vec{a}(\vec{r}(t)) = \nabla \phi(\vec{r}(t))$, dann ist $\int_C \vec{a} d\vec{r} = \phi(\vec{r}(b)) - \phi(\vec{r}(a))$		
Hinreichende Bedingung: Ist $\nabla \times \vec{a}(\vec{r}) = 0$ („wirbelfrei“) im einfach zusammenhängenden Gebiet G, dann ist $\vec{a}(\vec{r})$ in G ein Gradientenfeld. (Gradientenfeld) \Leftrightarrow (wegunabhängig); (Gradientenfeld) \Rightarrow (wirbelfrei); (wirbelfrei \wedge einfach zusammenhängend) \Rightarrow (Gradientenfeld)		

Flächenintegrale:

Flächeninhalt A der regulär orient. Fläche $F = \{\vec{r}(u,v) \in \mathbb{R}^3 : (u,v) \in B\}$	$A = \int_F dA$	Skalares Flächenelement: $dA = \ \vec{n}(u,v)\ d(u,v) = \sqrt{\det(M(u,v))} d(u,v)$; $\vec{n} = \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v}$
Flächenintegral des Skalarfeldes $\rho(\vec{r})$ über d. Fläche $F = \{\vec{r}(u,v) : (u,v) \in B\}$	$\int_F \rho dA = \int_{(u,v) \in B} \rho(\vec{r}(u,v)) \ \vec{n}(u,v)\ d(u,v) = \int_{(u,v) \in B} \rho(\vec{r}(u,v)) \sqrt{\det(M(u,v))} d(u,v)$	
Flächenintegral des stetigen Vektorfeldes $\vec{a}(\vec{r})$ über Fläche $F = \{\vec{r}(u,v) : (u,v) \in B\}$ (Fluss von \vec{a} durch F in Richtung \vec{n})	$\int_F \vec{a}(\vec{r}(u,v)) \cdot d\vec{A}$	Vektoriell. Flächenelement: $d\vec{A} = \vec{n}(u,v) d(u,v)$
Flächenelement in Kugelkoordinaten: $dA = r^2 \sin \vartheta d\varphi d\vartheta$	Flächenelement in Polarkoordinaten: $dA = r dr d\varphi$	

Integral über Gebiete und Ränder von Bereichen mit Heaviside-Funktion:

Fläche A des Gebiets $f(x,y) > 0$	$A = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} H(f(x,y)) dx dy$	Volumen V des Gebiets $f(x,y,z) > 0$	$V = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} H(f(x,y,z)) dx dy dz$
-----------------------------------	---	--------------------------------------	--

Integralsätze:

Satz v. Green: Kurvenintegral des Vektorfeldes $\vec{a}(x,y)$ entl. der geschl. Kurve ∂G (in \mathbb{R}^2) überführen in Flächenintegral über eingeschl. Gebiet G:	$\oint_{\partial G} \vec{a}(\vec{r}) d\vec{r} = \int_G \text{rot}(\vec{a}) d(x,y) = \int_G \left(\frac{\partial a_y}{\partial x} - \frac{\partial a_x}{\partial y} \right) d(x,y)$
Satz v. Stokes: Kurvenintegral des Vektorfeldes $\vec{a}(\vec{r})$ entlang der geschlossenen Kurve $\partial F = \{\vec{r}(u,v) : (u,v) \in \partial G\}$ überführen in Flächenintegral über eingeschl. Fläche $F = \{\vec{r}(u,v) : (u,v) \in G\}$	$\oint_{\partial F} \vec{a}(\vec{r}) d\vec{r} = \int_F [\vec{\nabla} \times \vec{a}](\vec{r}(u,v)) \cdot d\vec{A}$; mit $d\vec{A} = \vec{n}(u,v) d(u,v)$
Satz von Gauß (Divergenzatz): Flächenintegral des Vektorfeldes $\vec{a}(\vec{r})$ über die Randfläche $\partial V = \{\vec{r}(u,v) : (u,v) \in \partial V\}$ (Fluss) überführen in Volumintegral über eingeschlossenes Volumen $V = \{\vec{r}(u,v) : (u,v) \in V\}$	$\int_{\partial V} \vec{a}(\vec{r}(u,v)) \cdot d\vec{A} = \int_V [\vec{\nabla} \cdot \vec{a}](x,y,z) dV$
Divergenzatz in \mathbb{R}^2: Fluss des Vektorfeldes $\vec{a}(x,y)$ durch die Randkurve ∂G ist gleich der Gesamtdivergenz von $\vec{a}(x,y)$ im eingeschlossenen Gebiet G	$\oint_{\partial G} \vec{a} \cdot d\vec{n} = \oint_{\partial G} (a_x dy - a_y dx) = \int_G [\nabla \cdot \vec{a}](x,y) d(x,y)$
Greensche Formel in \mathbb{R}^3:	$\int_G (f \nabla^2 g - g \nabla^2 f) dV = \int_{\partial G} (f \nabla g - g \nabla f) \cdot d\vec{A}$
Greensche Formel in \mathbb{R}^2:	$\int_G (f \nabla^2 g - g \nabla^2 f) d(x,y) = \int_{\partial G} (f \nabla g - g \nabla f) \cdot d\vec{n}$ in \mathbb{R}^1 $\int (fg'' - g f'') dx = fg' - gf'$

Faltung und Dirac'sche Delta-Funktion:

Faltung	in \mathbb{R}^1 : $(f * g)(x) := \int_{-\infty}^{\infty} f(x - \xi) g(\xi) d\xi$	in \mathbb{R}^3 : $(f * g)(\vec{R}) := \int_{\vec{r} \in \mathbb{R}^3} f(\vec{R} - \vec{r}) g(\vec{r}) dV_{\vec{r}}$
Delta-Funktion (Delta-Distribution):	$\delta(x) := \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left(\frac{1}{\sqrt{\varepsilon \pi}} e^{-\frac{x^2}{\varepsilon}} \right) \Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} \delta(x) dx = 1$; $\int_a^b \delta(x) dx = \begin{cases} 1, & \text{für } 0 \in [a, b] \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$	$\int_{-\infty}^{\infty} \varphi(x) \delta(x - x_0) dx = \varphi(x_0)$
Heaviside-Funktion	$H(x) := \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left(\int_{-\infty}^x \frac{1}{\sqrt{\varepsilon \pi}} e^{-\frac{x^2}{\varepsilon}} dx \right) = \begin{cases} 0, & x < 0 \\ \frac{1}{2}, & x = 0 \\ 1, & x > 0 \end{cases}$	$\int_a^b \delta(x) dx = H(b) - H(a)$ $\int_{\vec{r} \in \mathbb{R}^3} \varphi(\vec{r}) \delta(\vec{r} - \vec{r}_0) dV_{\vec{r}} = \varphi(\vec{r}_0)$

Fouriertransformation:

Fourier-Transformierte	$\hat{f}(k) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-ikx} dx$ ($f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$)	Rücktransformation	$f(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \hat{f}(k) e^{ikx} dk$	Wenn f in x nicht stetig:	$\frac{f(x_+) + f(x_-)}{2} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \hat{f}(k) e^{ikx} dk$
Linearität:	$(\widehat{af + bg}) = a\hat{f} + b\hat{g}$	Fourier-Transf. d. 1. Ableitung:	$\widehat{f'}(k) = ik\hat{f}(k)$	2. Ableitung:	$\widehat{f''}(k) = -k^2\hat{f}(k)$
Ableitung d. Fourier-Transf.	$(\widehat{f'(k)})' = (-ix\widehat{f(x)})(k)$	Fourier-Transf. einer Faltung:	$\widehat{(f * g)}(k) = \hat{f}(k)\hat{g}(k)$	Fourier-Transf. der part. 2. Abl.:	$\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 \hat{u}(k, y)}{\partial y^2}$
\hat{f} beschränkt:	Wenn $\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-ikx} dx$ existiert (Voraussetzung für Fouriertransformation), dann: $ \hat{f}(k) \leq \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx$				

Integral im Komplexen:

Sei $f(t) = \alpha(t) + i\beta(t)$, $\alpha(t), \beta(t)$ stetig.	$\int_a^b f(t) dt = \int_a^b \alpha(t) dt + i \int_a^b \beta(t) dt$
Sei $f(z) = u(z) + i v(z)$, und $z(t) = x(t) + i y(t)$ $a \leq t \leq b$ die Parameterdarstellung einer stückweise glatten Kurve C in \mathbb{C} . \Rightarrow Kurvenintegral:	$\int_C f(z) dz = \int_a^b f(z(t)) z'(t) dt = \int_a^b [u(x(t), y(t)) x'(t) - v(x(t), y(t)) y'(t)] dt + i \int_a^b [u(x(t), y(t)) y'(t) + v(x(t), y(t)) x'(t)] dt$
Sei $f(z)$ in einem einfach zusammenhängenden Gebiet $B \subseteq \mathbb{C}$ differenzierbar (holomorph), dann ist das Kurvenintegral $\int_C f(z) dz$ von der Wahl des Integrationsweges unabhängig. $\int_{z_1}^{z_2} f(z) dz$ ist der Wert aller Integrale über B, die an z_1 beginnen, und an z_2 enden ($z_1 \neq z_2$).	$\int_C f(z) dz = \int_{z_1}^{z_2} f(z) dz = F(z_2) - F(z_1)$ mit $F(z) = \int_{z_0}^z f(\zeta) d\zeta$

Lebesgue-Integral:

Sei $f[x]$ das Lineare Funktional $f[x] = \int_c^d x(t) dt$ und $x(t) \in L^1[a, b]$ der Grenzwert der Funktionenfolge $(x_n(t)) \in C[a, b]$, so dass $x(t) = \lim_{n \rightarrow \infty} (x_n(t))$. Dann ist $\int_c^d x(t) dt \stackrel{\text{def}}{=} \lim_{n \rightarrow \infty} \int_c^d x_n(t) dt$ ($a \leq c < d \leq b$) das Lebesgue-Integral.
--

Cauchy'sche Integral- und Ableitungsformel:

Die stückweise glatte, geschlossene Kurve C sei der Rand des Gebietes B, und $f(z)$ sei differenzierbar in \bar{B} („holomorph“). Sei $z_0 \in B$.	$f(z_0) = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(z)}{z - z_0} dz$	Cauchy'sche Ableitungsformel:	$f^{(n)}(z_0) = \frac{n!}{2\pi i} \oint_C \frac{f(z)}{(z - z_0)^{n+1}} dz$
---	---	-------------------------------	--

Cauchy'scher Residuensatz:

Sei C eine stückweise glatte, geschlossene Kurve, und f sei auf C und in ihrem inneren analytisch, mit Ausnahme endlich vieler isolierter Singularitäten $z_0 \dots z_n$ im Inneren von C:	$\oint_C f(z) dz = 2\pi i \sum_{k=0}^n \text{Res}_{z=z_k} f(z)$	$\text{Res}_{z=z_n} f(z)$ ist der Koeffizient c_{-1} in der Laurent-Entwicklung von f um z_n .	$\text{Res}_{z=z_n} f(z) = c_{-1}$
Residuum bei Pol 1. Ordnung:	$\text{Res}_{z=z_0} f(z) = \lim_{z \rightarrow z_0} (z - z_0) f(z)$	Residuum bei Pol m. Ordnung:	$\text{Res}_{z=z_0} f(z) = \frac{1}{(m-1)!} \lim_{z \rightarrow z_0} \frac{d^{m-1}}{dz^{m-1}} ((z - z_0)^m f(z))$
$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{P(x)}{Q(x)} dx = 2\pi i \sum_{k=0}^n \text{Res}_{z=z_k} \left(\frac{P(z)}{Q(z)} \right)$	P, Q ... reelle Polynome Grad Q \geq Grad P+2	Q: keine reellen NST Nur z_k mit $\text{Im}(z_k) > 0$	
$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{P(x)}{Q(x)} \sin(x) dx = \text{Im} \left(2\pi i \sum_{k=0}^n \text{Res}_{z=z_k} \left(\frac{P(z)}{Q(z)} e^{iz} \right) \right)$	P, Q ... reelle Polynome Grad Q \geq Grad P+1	Q: keine reellen NST Nur z_k mit $\text{Im}(z_k) > 0$	
$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{P(x)}{Q(x)} \cos(x) dx = \text{Re} \left(2\pi i \sum_{k=0}^n \text{Res}_{z=z_k} \left(\frac{P(z)}{Q(z)} e^{iz} \right) \right)$	P, Q ... reelle Polynome Grad Q \geq Grad P+1	Q: keine reellen NST Nur z_k mit $\text{Im}(z_k) > 0$	
$\int_0^{2\pi} R(\cos x, \sin x) dx = \frac{1}{i} \oint_{C_1} \frac{1}{z} R\left(\frac{z+z^{-1}}{2}, \frac{z-z^{-1}}{2i}\right) dz$	R ... rationale Funktion C_1 ... Einheitskreis	R darf keine Singularität am Rand von C_1 haben	

Sonstiges:

Komplanation $y=y(x)$ (Drehung um x-Achse)	$O_x = 2\pi \int_a^b y \sqrt{1+y'^2} dx$	Komplanation $\vec{r}(t) \in \mathbb{R}^2$ (Drehung um x-Achse)	$O_x = 2\pi \int_{t_a}^{t_b} y \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} dt$
Volumen $y=y(x)$ (Drehung um x- und y-Achse)	$V_x = \pi \int_{x_1}^{x_2} y^2 dx; V_y = \pi \int_{y_1}^{y_2} x^2 dy = \pi \int_{x_1}^{x_2} x^2 y' dx$	Volumen $\vec{r}(t) \in \mathbb{R}^2$	$V_x = \pi \int_{t_a}^{t_b} y^2 \dot{x} dt; V_y = \pi \int_{t_a}^{t_b} x^2 \dot{y} dt$
Volumsintegral allg.:	$I = \int_{a_x}^{b_x} \int_{a_y}^{b_y} \int_{a_z}^{b_z} \rho(x, y, z) dx dy dz = \int_{a_\vartheta}^{b_\vartheta} \int_{a_\varphi}^{b_\varphi} \int_{a_r}^{b_r} \sin \vartheta \rho(r, \varphi, \vartheta) r^2 dr d\varphi d\vartheta = \int_{a_z}^{b_z} \int_{a_\varphi}^{b_\varphi} \int_{a_r}^{b_r} \rho(r, \varphi, z) r dr d\varphi dz$		
Ableitung nach oberer Grenze	$\frac{d}{dx} \int_a^x f(t) dt = f(x)$	$I_{Kepler} = \frac{x e^{-x} a}{6} (y_a + 4y_m + y_e)$	$I_{Simpson} = \frac{x e^{-x} a}{6n} [y_0 + 4(y_1 + y_3 + \dots) + 2(y_2 + y_4 + \dots) + y_{2n}]$
Ansatz bei doppelt komplexer NST eines Nenners $(x^2+px+q)^2$:	$\int \frac{P(x)}{(x^2+px+q)^2} dx = \frac{Ax+B}{x^2+px+q} + C \int \frac{1}{x^2+px+q} dx \rightarrow$ beide Seiten ableiten nach x		